LD(APC) ドライバ OS-WKNC/HL T2

1 性能

- 単一電源DC+5V(3.5~12V)供給でCW/300mAまで駆動可能
- 立ち上がり時間は100μs以内、立ち下がり時間は100μs以下
- 電極のショート選択により、すべてのLDタイプ(N、P、M)に適応可能
- 基板上のトリマでLD絶対出力及び通常出力の設定が可能
- 出力安定度±1.5%以内
- 温度異常やLD過電流に対し自動的にシャットダウン(必ずシャットダウンするわけでありません)
- 外部変調はDC~数kHzまでの変調が可能
- 駆動電流100mA以上では、基板裏面とLD本体にヒートシンクが必要

2. 基板の説明

外形寸法: 8. 5W×21. 5L×3H (mm) 各部の名称と機能

表面

① パワーサプライ : + GND用電極

② パワーサプライ : +3.5~12 V用電極

③ 外部コントロール: TTL正論理入力用電極

④ トリマVR 1 : 出力設定用ポテンショメータ (右回転で増)⑤ トリマVR 2 : 出力設定用ポテンショメータ (右回転で増)

⑥ コモン:アノード又はカソード選択用電極

⑦ LDホット :極性選択用電極

8 PDホット :極性選択用電極

裏面

⑨ 外部コントロール: TTL負論理入力用電極

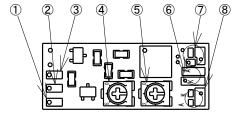
⑩ パワーサプライ : +3.5~12 V用電極

① パワーサプライ : GND用電極

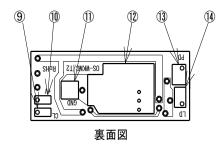
① ヒートシンク用パッド (GND)

13 PDホット脚接続用電極

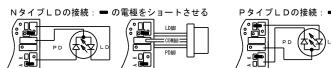
(4) LDホット脚接続用電極



表面図



接続の例







注意事項

- 1) TTL負論理用と正論理用は別基板とすること。
- 2) 表面の+電極と裏面の+電極は接続しないこと。
- 3) 供給電圧6 V以下でCW駆動のみで使用する場合は③と①をジャンパ線などで接続しCWとして使用できる。
- 4) 供給電圧6 V 超で C W 駆動のみで使用する場合、③と①の接続には適当な負荷抵抗を挿入すること。
- 5) 裏面、LD素子の接続ではLDホット電極とPDホット電極はショートしないこと。